

Marmara Üniversitesi
2017-2018 Yılı Güz Dönemi

Teknoloji Fakültesi / Elektrik-Elektronik Mühendisliği Ders Öğrenci Listesi

Ders Kodu ve Adı : ELM3051.1 (2 + 2) 4.0 - Elektromekanik Kumanda Sistemleri

Öğretim Üyesi / Görevlisi : Prof.Dr. HASAN ERDAL
Arş.Gör. KenanSAVAŞ

Elektrik-Elektronik Mühendisliği

No	Öğrenci No	Adı	Soyadı	Açıklama	SÜRME DERSİ ALANLAR	ANA GRUP ADI LAB. SAATİ A:11.30 B:12:30	ALT GRUP ADI	ATANAN PROJE NO	Kişi ADEDİ	SUNUM SÜRESİ (DK)	SUNUM TARİHİ	PROJE BAŞLIĞI (PROJE AÇIKLAMA KONULARINI OKUYUNUZ!!!)	SUNUM VE KONU ANLATIMI (EN AZ 3 KAYNAK OLMALI)	DOKÜMANTASYON (RAPOR) VE WEB TASARIMI (KONU ANLATIMI (3 KAYNAK VE KARMA), ANİMASYON, HAKKINDA) (1 veya 2 Kişi) (SON TESLİM: FİNALDEN 2 HAFTA ÖNCE PTESİ GÜNÜ)
1	171514014	ABDÜLBAKİ	ÜNAL			A	1	1	2	10	23.10.2017, Pzt	1. BÖLÜM: KUMANDA ELEMANLARI		
2	171514011	BİLAL	ÇALAR			A	1	1	2	10	23.10.2017, Pzt	1. BÖLÜM: KUMANDA ELEMANLARI		
3	170515029	EDA	SAKA			A	2	2	2	10	23.10.2017, Pzt	2. BÖLÜM: HAREKET SİSTEMLERİ		
4	171515005	EMRE	AKIN			A	2	2	2	10	23.10.2017, Pzt	2. BÖLÜM: HAREKET SİSTEMLERİ		
5	170515031	EVİRİM	KARAÇAM			A	3	3	3	10	23.10.2017, Pzt	3. BÖLÜM: DÖNÜŞ YÖNÜ DEĞİŞTİRME		
6	170515022	FATİH EKREM	TATLAV			A	3	3	3	10	23.10.2017, Pzt	3. BÖLÜM: DÖNÜŞ YÖNÜ DEĞİŞTİRME		
7	171514001	HAKAN	GÜRBÜZ			A	3	3	3	10	23.10.2017, Pzt	3. BÖLÜM: DÖNÜŞ YÖNÜ DEĞİŞTİRME		
8	171516821	HASAN ALİ	KAYA			A	4	4	4	10	20.11.2017, Pzt	4. BÖLÜM: YOL VERME YÖNTEMLERİ		
9	170515023	HÜSEYİN ENES	İLHAN			A	4	4	4	10	20.11.2017, Pzt	4. BÖLÜM: YOL VERME YÖNTEMLERİ		
10	171514009	LÜTFÜ	HASDEMİR			A	4	4	4	10	20.11.2017, Pzt	4. BÖLÜM: YOL VERME YÖNTEMLERİ		
11	170514020	MUHAMMET ŞAMİL	KALAY	R/ELM3055		A	4	4	4	10	20.11.2017, Pzt	4. BÖLÜM: YOL VERME YÖNTEMLERİ		
12	171514002	MEHMET	ARLI			A	5	5	3	10	04.12.2017, Pzt	5. BÖLÜM: FRENLEME TEKNİKLERİ		
13	171514006	MERT	DURNA			A	5	5	3	10	04.12.2017, Pzt	5. BÖLÜM: FRENLEME TEKNİKLERİ		
14	170515962	MERT	YILMAZ			A	5	5	3	10	04.12.2017, Pzt	5. BÖLÜM: FRENLEME TEKNİKLERİ		
15	170515027	MUSTAFA	OKAY			A	6	6	2	10	04.12.2017, Pzt	6. BÖLÜM: ÖRNEK KUMANDA PROBLEMLERİNİN ÇALIŞMASI		
16	170515017	YUSUF	BERBEROĞLU			A	6	6	2	10	04.12.2017, Pzt	6. BÖLÜM: ÖRNEK KUMANDA PROBLEMLERİNİN ÇALIŞMASI		
17	170516822	ABBAS FURKAN	CANGİR			B	1	7	2	10	16.10.2017, Pzt	1. BÖLÜM: KUMANDA ELEMANLARI		
18	170515021	BEYZA	YOLAÇAN		X	B	1	7	2	10	16.10.2017, Pzt	1. BÖLÜM: KUMANDA ELEMANLARI		
19	171516822	CANER	KIRMAN			B	2	8	2	10	16.10.2017, Pzt	2. BÖLÜM: HAREKET SİSTEMLERİ		
20	170515002	DESEN	AKDEMİR			B	2	8	2	10	16.10.2017, Pzt	2. BÖLÜM: HAREKET SİSTEMLERİ		
21	170515841	DİLAR	YILMAZ		X	B	3	9	3	10	23.10.2017, Pzt	3. BÖLÜM: DÖNÜŞ YÖNÜ DEĞİŞTİRME		
22	170515501	ENES	ERDOĞAN		X	B	3	9	3	10	23.10.2017, Pzt	3. BÖLÜM: DÖNÜŞ YÖNÜ DEĞİŞTİRME		
23	170515025	HANİFE	ERGÜN		X	B	3	9	3	10	23.10.2017, Pzt	3. BÖLÜM: DÖNÜŞ YÖNÜ DEĞİŞTİRME		
24	171515008	MEHMET BURAK	AKBULUT		X	B	4	10	4	10	20.11.2017, Pzt	4. BÖLÜM: YOL VERME YÖNTEMLERİ		
25	170515001	MUHAMMED	BATMAZ		X	B	4	10	4	10	20.11.2017, Pzt	4. BÖLÜM: YOL VERME YÖNTEMLERİ		
26	170515503	MUSTAFA	KISACIK			B	4	10	4	10	20.11.2017, Pzt	4. BÖLÜM: YOL VERME YÖNTEMLERİ		
27	170515035	ÖZGÜR CAN	OKYAY		X	B	4	10	4	10	20.11.2017, Pzt	4. BÖLÜM: YOL VERME YÖNTEMLERİ		
28	170516821	YASİN	ŞAHİN			B	5	11	3	10	04.12.2017, Pzt	5. BÖLÜM: FRENLEME TEKNİKLERİ		
29	170515003	BÜLENT	AÇÇA			B	5	11	3	10	04.12.2017, Pzt	5. BÖLÜM: FRENLEME TEKNİKLERİ		
30	170515024	FATİH	SOYDAL			B	5	11	3	10	04.12.2017, Pzt	5. BÖLÜM: FRENLEME TEKNİKLERİ		
31	170514029	ONAT	ACAR			B	6	12	2	10	04.12.2017, Pzt	6. BÖLÜM: ÖRNEK KUMANDA PROBLEMLERİNİN ÇALIŞMASI		
32	171514013	UFUK	ŞİMŞEK			B	6	12	2	10	04.12.2017, Pzt	6. BÖLÜM: ÖRNEK KUMANDA PROBLEMLERİNİN ÇALIŞMASI		
33	170514961	İSMAİL ONUR	ÖZKAN	R/ELM3051		B	6	13	1	10	04.12.2017, Pzt	6. BÖLÜM EKSTRA: ÖRNEK KUMANDA PROBLEMLERİ +2 PROBLEM		
34	170514033	GÖKMEN	ÖZEN	R/ELM3051		B								
35	170514023	MAHMUT AHMET	ÜNAL	R/ELM3051		B								
36	170514008	NADİ ALPERHAN	ERDEM	R/ELM3051		B								
37	170514009	ONUR	UZUN	R/ELM3051		B								
38	170514031	ZÜLFİKAR	BOZTEPE	R/ELM3051		B								

2017 GÜZ DÖNEMİ
ELEKTROMEKANİK KUMANDA SİSTEMLERİ LABORATUVARI
VERİLEN LABORATUVAR PROJELERİ LİSTESİ

PROJE NO	KİŞİ ADEDİ	SUNU SÜRESİ (DK)	PROJE BAŞLIĞI	AÇIKLAMA
1	2	20	1. BÖLÜM: KUMANDA ELEMANLARI	(ANAHTAR, AŞIRI AKIM RÖLESİ, BUTON, KONTAKTÖR, LAMBA, PAKET ŞALTER, RÖLE, SINIR ANAHTARI, TERMOSTAT, ZAMAN RÖLESİ)
2	2	20	2. BÖLÜM: HAREKET SİSTEMLERİ	(BUTONLA KUMANDA, İLK HAREKET, KESİK VE SÜREKLİ ÇALIŞTIRMA, PAKET ŞALTERLE KUMANDA, UZAKTAN KUMANDA)
3	3	30	3. BÖLÜM: DÖNÜŞ YÖNÜ DEĞİŞTİRME	(BUTONLA KİLİTLEME, DÖNÜŞ YÖNÜ DEĞİŞTİRME, ELEKTRİKSEL KİLİTLEME, MEKANİK KİLİTLEME, PAKET ŞALTERLE DÖNÜŞ YÖNÜ DEĞİŞTİRME)
4	4	40	4. BÖLÜM: YOL VERME YÖNTEMLERİ	(DİRENÇLE YOL VERME, REAKTANSLA YOL VERME, OTO TRAFOSUYLALA YOL VERME, ROTORU SARGILI 3- ASENKRON MOTORA YOL VERME, ŞÖNT MOTORLARA YOL VERME, BİR FAZLI YARDIMCI SARGILI ASENKRON MOTORLARA YOL VERME, YILDIZ-ÜÇGEN ŞALTERLE YOL VERME,)
5	3	30	5. BÖLÜM: FRENLEME TEKNİKLERİ	(MEKANİK FRENLEME, ÜÇ FAZLI ASENKRON MOTORLARIN ANİ FRENLEMESİ, DC MOTORLARIN ANİ FRENLEMESİ, ÜÇ FAZLI ASENKRON MOTORLARIN ANİ FRENLEMESİ, DC MOTORLARIN ANİ FRENLEMESİ, ÜÇ FAZLI ASENKRON MOTORLARIN DİNAMİK FRENLEMESİ, DC MOTORLARIN DİNAMİK FRENLEMESİ)
6	2	20	6. BÖLÜM: ÖRNEK KUMANDA PROBLEMLERİNİN ÇALIŞMASI	MAĞAZA KAPISI PROBLEMİ GARAJ KAPISI PROBLEMİ SU TANKI PROBLEMİ +2 PROBLEM
7	2	20	1. BÖLÜM: KUMANDA ELEMANLARI	(ANAHTAR, AŞIRI AKIM RÖLESİ, BUTON, KONTAKTÖR, LAMBA, PAKET ŞALTER, RÖLE, SINIR ANAHTARI, TERMOSTAT, ZAMAN RÖLESİ)
8	2	20	2. BÖLÜM: HAREKET SİSTEMLERİ	(BUTONLA KUMANDA, İLK HAREKET, KESİK VE SÜREKLİ ÇALIŞTIRMA, PAKET ŞALTERLE KUMANDA, UZAKTAN KUMANDA)
9	3	30	3. BÖLÜM: DÖNÜŞ YÖNÜ DEĞİŞTİRME	(BUTONLA KİLİTLEME, DÖNÜŞ YÖNÜ DEĞİŞTİRME, ELEKTRİKSEL KİLİTLEME, MEKANİK KİLİTLEME, PAKET ŞALTERLE DÖNÜŞ YÖNÜ DEĞİŞTİRME)
10	4	40	4. BÖLÜM: YOL VERME YÖNTEMLERİ	(DİRENÇLE YOL VERME, REAKTANSLA YOL VERME, OTO TRAFOSUYLALA YOL VERME, ROTORU SARGILI 3- ASENKRON MOTORA YOL VERME, ŞÖNT MOTORLARA YOL VERME, BİR FAZLI YARDIMCI SARGILI ASENKRON MOTORLARA YOL VERME, YILDIZ-ÜÇGEN ŞALTERLE YOL VERME,)
11	3	30	5. BÖLÜM: FRENLEME TEKNİKLERİ	(MEKANİK FRENLEME, ÜÇ FAZLI ASENKRON MOTORLARIN ANİ FRENLEMESİ, DC MOTORLARIN ANİ FRENLEMESİ, ÜÇ FAZLI ASENKRON MOTORLARIN ANİ FRENLEMESİ, DC MOTORLARIN ANİ FRENLEMESİ, ÜÇ FAZLI ASENKRON MOTORLARIN DİNAMİK FRENLEMESİ, DC MOTORLARIN DİNAMİK FRENLEMESİ)
12	2	20	6. BÖLÜM: ÖRNEK KUMANDA PROBLEMLERİNİN ÇALIŞMASI	MAĞAZA KAPISI PROBLEMİ GARAJ KAPISI PROBLEMİ SU TANKI PROBLEMİ +3 PROBLEM (BİR KİŞİ 1 PROBLEMİ VE RAPORU, DİĞER KİŞİ 2 PROBLEMİ ALSIN. SİMÜLATÖR İLE UYGULAYIN VE VİDEOSUNU KÜÇÜK BOYUTTA WEB SAYFASINDA BU SİSTEMLERİN ÇALIŞMASINI SES EŞLİĞİNDE ANLATIN.)
13	1	10	6. BÖLÜM EKSTRA: ÖRNEK KUMANDA PROBLEMLERİ +2 PROBLEM	EKSTRA +2 PROBLEM İLE B GRUBU 6.BÖLÜME DAHİL EDİLDİ. (SİMÜLATÖR İLE UYGULAYIN VE VİDEOSUNU KÜÇÜK BOYUTTA WEB SAYFASINDA BU SİSTEMLERİN ÇALIŞMASINI SES EŞLİĞİNDE ANLATIN.)